

Arbeitsblatt Abstandsregeltempomat 01

Problem/Aufgabe:

Das *Intelligent Car* soll anfahren, wenn das vorausfahrende Fahrzeug losfährt und mindestens den initialen Abstand halten, d.h. ggf. bremsen, wenn dieser Abstand unterschritten wird.

Lösung/Diskussion:

Es ist am Modell sehr schön zu sehen, dass die prinzipielle Funktion zwar durch dieses Programm erfüllt wird, aber die Fahrweise nicht zufriedenstellend ist, da das *Intelligent Car* immer ruckartig anfährt und ebenso auch bremsst, was leicht nachvollziehbar für die Insassen unkomfortabel wäre.

Beispielprogramm (Auszug):

(vollständiges Programm: <ACC IntelligentCar.rbt>)

